明細書

光学的情報記録再生装置および記録光強度学習方法

技術分野

本発明は、光学的記録媒体に対して情報を記録/再生する光学的情報 5 記録再生装置および情報を記録する際の記録光強度を学習する方法に関 する。

背景技術

以下、従来の光学的情報記録再生装置および記録光強度学習方法につ 10 いて、図15から図21を参照して説明する。

図15は、従来の光学的情報記録再生装置の構成例を示すブロック図 である(例えば、特表平7-833261号公報参照)。図15において、 光学的情報記録再生装置は、光学的記録媒体である光ディスク1と、光 ディスク1に光ビームを照射するレーザダイオードを搭載しているピッ 15 クアップ2と、ピックアップ2内のレーザダイオードを駆動するレーザ 駆動回路3と、レーザ駆動回路3に対し所望のレーザ出力を指令するレ ーザ出力制御回路4と、光ディスク1上に記録されている初期記録パワ ーを読み出す初期パワー読み込み回路6と、読み出された初期記録パワ ーをもとに記録パワーを可変する記録パワー可変回路20と、光ディス ク1上に記録された記録パターンから再生信号の対称性を示すアシンメ 20 トリ値を検出するアシンメトリ検出回路18と、検出されたアシンメト リ値から所望のアシンメトリ値を実現する記録パワーを決定する目標ア シンメトリ記録パワー決定回路19と、光ディスク1に記録する記録パ ターンを発生する記録パターン発生回路5とから構成されている。

光ディスク1上には、図16に示すように、情報を記録するデータ領域21以外に、光ディスク1の内周部に、情報の記録に先立って必要に応じて記録パワーを学習する記録パワー学習領域(PCA: Power Calibration Area) 22が設けられている。

5 光学的情報記録再生装置が記録パワー学習を行う場合、まず光ディスク1上に記録されている推奨記録パワーおよび目標アシンメトリ値を初期パワー読み込み回路6により読み込む。この推奨記録パワーは一定条件のもとで記録する場合には最適な記録状態が実現できる記録パワーである。目標アシンメトリ値は、最適記録状態時のアシンメトリ値であり、

10 アシンメトリ値と記録状態に一定の相関があることから、記録パワー学 習時の指標として用いられる。

実際に情報を記録する場合には、記録時の温度状態による記録媒体の 光感度変化や、ピックアップ2の埃等によるレーザ伝送効率の低下、焦 点位置ずれ等の位置決め誤差、チルトずれなどの機械的誤差等により、

15 最適記録パワーがずれるため、記録パワー学習領域22で記録時の状態に応じた最適記録パワーを学習する必要がある。

次に、ピックアップ2を光ディスク1の内周部に設けられた記録パワー学習領域22に移動させ、記録パターン発生回路5から記録パワー学習用パターンを発生させるとともに、初期パワー読み込み回路6により読み込まれた推奨記録パワーを基に、図17に示すように、記録パワー可変回路20により初期記録パワーPw1から記録パワー増分△Pwで5段階に記録パワーを可変させ、記録パワー学習領域22内の一部の範囲である記録パワー学習セクターを用いて記録パワー学習用パターンを記録する。

20

25 アシンメトリ検出時には、ピックアップ2からは各記録パワーに応じ た再生波形が再生され、アシンメトリ検出回路18により各記録パワー

でのアシンメトリ値が検出される。

5

10

25

図18に、適正な記録パワーで情報が記録された場合の再生波形を示す。記録パワー学習用パターンは、情報を記録する場合と同じ記録パターンで記録されているため、記録単位時間T基準で3T~11Tまでの記録マーク(以後、単にマークと略称する)と未記録スペース(以後、単にスペースと略称する)からなる。

アシンメトリ検出回路18は、再生信号の振幅値Aのうち、最長スペース、最短スペース、最長マーク、最短マークに対するそれぞれの再生信号の振幅値AH1、AH2、AL1、AL2から、以下の式(1)を用いてアシンメトリ値Asを算出する。

$$A s = (((AH2+AL2)/2) - ((AH1+AL1)/2))$$

/(AH1-AL1) ...(1)

アシンメトリ検出回路18は、記録パワーと検出したアシンメトリ値とに基づいて、図19に示す各記録パワーとアシンメトリ値との関係を 15 求める。

目標アシンメトリ記録パワー決定回路19は、記録パワーとアシンメトリ値の関係から、目標アシンメトリ値As_tを実現する記録パワーPw_tを決定する。

情報をデータ領域21に記録する場合は、記録パワー学習を行って決 20 定された記録パワーになるようレーザ出力制御回路4が動作し、情報記 録時の状態での最適記録パワーで情報が記録される。

また、近年、高記録密度で高速記録に対応した記録型DVD媒体も普及し、図20に示すような記録パターン波形が複数のパルスで構成されたマルチパルス方式から、図21に示すような記録パターン波形が1つのパルスで構成される非マルチパルス方式へと移行してきている。

たとえば、記録型DVDメディアの高速記録の規格書である「DVD

Specifications for Recordable Disc for General Part1 Optional Specifications 4x-SPEED DVD-R」に記録パターン波形が記載されている。

図20は、記録速度の低い場合に使用されるマルチパルス方式で高速記録を行った場合における、記録データ波形、記録パターン波形(以下、記録波形と略称する)、その時のレーザ発光波形、記録されたマーク形状、および再生波形を示す図である。図20から分かるように、レーザ発光に十分な周波数帯域がなくてレーザ光が鈍り、十分な記録発光レベルに達していないため、記録しようとするマークが十分に記録できず、その再生波形も鈍っている。

5

10

図21は、非マルチパルスを用いて高速記録を行った場合における、記録データ波形、記録波形、その時のレーザ発光波形、記録されたマーク形状、および再生波形を示す図である。図21から分かるように、レーザ発光に十分な周波数帯域がなくとも記録波形の前端部のパルスを充分長くとることができるため、レーザ発光波形も所定の発光値まで達することができ、また記録波形の後端部に対応するレーザ発光波形も、記録波形の中間部に対応する発光レベルからの立ち上がりでよいため、所定の発光値まで達し、記録されるマークもほぼ所定のマーク形状が形成できる。

20 このときの記録波形の前端部および後端部に対応する記録パワー発光値 Poと中間部に対応する記録パワー発光値 Pmの比率は、ディスク製造メーカの推奨値としてディスク上に記録されているため、記録装置は、初期パワー読み込み回路 6 によりその推奨値を取り込み、記録パワー比率 ϵ (ϵ = Po/Pm) で記録波形を形成することができる。

25 かかる光学的情報記録再生装置においては、ディスク製造メーカの評価装置で使用されている基準装置と実際の記録装置では、ビームスポッ

トの形状やレーザ発光波形の周波数特性などピックアップの特性や、チルト等の機械的なずれや、デフォーカス等の制御ずれなどに起因して、 実際の記録波形がずれたり、記録パワーが減少するなどの理由から、ディスク製造メーカの推奨値がそのまま最適記録条件にはならず、各記録 装置ごとに最適条件を求める必要がある。

特に、非マルチパルス方式による記録では、記録波形の前端部および後端部に対応する記録パワー発光値Poと中間部に対応する記録パワー発光値Pmの比率が適切な比率でないと、長マークの中間部が正常に記録できず、再生波形の中間部が歪み、最悪の場合、マーク長の誤検出が発生して、その結果再生データにエラーが生じる、という問題がある。

また、光学的記録媒体は一般的に、最適記録パワーよりも高い記録パワーで記録を行った場合、記録トラック溝を劣化させ、記録トラックと光ビームとの相対位置情報であるトラッキング誤差信号の振幅が減少し、最悪の場合、トラッキング制御が不能になるという場合も発生する。また、トラック溝を劣化させると、たとえばトラック溝に形成された位置情報であるウォブル信号やアドレス情報であるランドプリピットが正常に再生できなくなるため、記録パワーの上限を検出し、その上限記録パワーで記録しないようにする必要がある。

20 発明の開示

25

10

本発明は、上記の問題点に鑑みてなされたものであり、その目的は、トラッキング制御やトラック溝による情報検出が悪化するような高い記録パワーにすることなく、また波形歪みを低減した最適記録条件を決定することができる記録パワー学習を行う光学的情報記録再生装置および記録光強度学習方法を提供することにある。

前記の目的を達成するため、本発明に係る光学的情報記録再生装置の

第1の態様は、情報を複数の長さのマークにより記憶する光学的記録媒 体(光ディスク)と、光学的記録媒体に光ビームを照射することにより マークを形成する光照射手段(ピックアップ)と、光照射手段に対し所 望の光強度で発光させる光駆動手段(レーザ駆動回路、レーザ出力制御 回路)と、記録するマーク長に応じて記録波形を制御する記録波形制御 5 手段(記録パターン発生回路)と、光学的記録媒体内の光強度学習領域 に所望の光強度でテスト記録を行うよう光駆動手段に指令を出す記録出 カ可変手段(記録パワー可変回路)と、テスト記録されたマークに対す る再生信号の振幅から変調度を検出する変調度検出手段(変調度検出回 路)と、テスト記録されたマークに対する再生信号の波形歪みを検出す 10 る波形歪み検出手段(波形歪み検出回路)と、光強度学習領域(記録パ ワー学習領域:PCA)に複数の光強度でテスト記録された複数のマー クに対する再生信号の各変調度(m)と許容上限変調度(ms)とに基 づいて、光学的記録媒体への許容上限変調度に対応した記録光強度(P 15 o_ms) を算出する第1の光強度算出手段(許容変調度パワー算出回 路)と、光強度学習領域に複数の光強度でテスト記録された複数のマー クに対する再生信号の各波形歪み量(ζ)と許容波形歪み量(ζs)と に基づいて、光学的記録媒体への許容波形歪み量に対応した記録光強度 (Po_ζs) を算出する第2の光強度算出手段(許容波形歪みパワー 20 算出回路)と、許容上限変調度に対応した記録光強度と許容波形歪み量 に対応した記録光強度とに基づいて、光学的記録媒体に情報を記録する 際の光強度範囲(Po_よs~Po_ms)を決定する許容光強度範囲 決定手段(許容パワー範囲決定回路)と、光強度範囲決定手段により決 定された光強度範囲内で最適な記録光強度を決定する最適光強度決定手 25 段(最適記録パワー決定回路)とを含む。

前記の目的を達成するため、本発明に係る光学的情報記録再生装置の

第2の態様は、情報を複数の長さのマークにより記憶する光学的記録媒 体(光ディスク)と、光学的記録媒体に光ピームを照射することにより マークを形成する光照射手段(ピックアップ)と、光照射手段に対し所 望の光強度で発光させる光駆動手段(レーザ駆動回路、レーザ出力制御 回路)と、記録するマーク長が第1のマーク長(例えば、5T)より短 5 いマークの場合は光強度の強い第1の記録光強度(Po)を有する記録 波形を出力し、記録するマーク長が第1のマーク長以上のマークの場合 は、記録波形の前端部および後端部については第1の記録光強度を有し、 記録波形の中間部については第1の記録光強度以下の第2の記録光強度 10 (Pm)を有する記録波形を出力する記録波形制御手段(記録パターン 発生回路)と、第1の記録光強度を一定に維持し第2の記録光強度を可 変設定して、光学的記録媒体内の光強度学習領域(記録パワー学習領域: PCA) においてテスト記録を行うよう光駆動手段に指令を出す記録出 力可変手段(中間部記録パワー可変回路)と、テスト記録されたマーク に対する再生信号の振幅から変調度を検出する変調度検出手段 (変調度 15 検出回路)と、テスト記録されたマークに対する再生信号の波形歪みを 検出する波形歪み検出手段(波形歪み検出回路)と、光強度学習領域に 複数の第2の記録光強度でテスト記録された複数のマークに対する再生 信号の各変調度(m)と許容上限変調度(ms)とに基づいて、光学的 記録媒体への許容上限変調度に対応した記録光強度(Pm_ms)を算 20 出する第1の光強度算出手段(許容変調度パワー算出回路)と、光強度 学習領域に複数の第2の記録光強度でテスト記録された複数のマークに 対する再生信号の各波形歪み量(ζ)と目標波形歪み量(ζt)とに基 づいて、光学的記録媒体に対する目標波形歪み量に対応した記録光強度 (Pm_ とt)を算出する第2の光強度算出手段と、許容上限変調度に 25 対応した記録光強度と目標波形歪み量に対応した記録光強度とに基づい

て、光学的記録媒体に情報を記録する際の記録波形の各部における記録 光強度の比率(Po/Pm_ζt)を決定する光強度比率決定手段(記録パワー比決定回路)と、光強度比率決定手段により決定された記録光強度比率で最適な記録光強度を決定する最適光強度決定手段(最適記録パワー決定回路)とを含む。

5

前記の目的を達成するため、本発明に係る記録光強度学習方法の第1 の態様は、光強度学習領域(記録パワー学習領域: PCA)を有する光 学的記録媒体(光ディスク)に光ピームを照射し複数の長さのマークを 形成することにより情報を記録し、所定のマーク長(例えば、5丁)以 上のマーク形成においては、記録波形の前端部および後端部については 10 光強度の強い第1の記録光強度(Po)に設定し、記録波形の中間部に ついては第1の記録光強度以下の第2の記録光強度 (Pm) に設定した 記録波形で光ビームを照射することによりマークを形成する光学的情報 記録再生装置の記録光強度を学習する方法であって、(a)第1の記録光 強度と第2の記録光強度の比率(Po/Pm)を一定に保ちつつ、第1 15 の記録光強度および第2の記録光強度をそれぞれ所定の変化量(ΔPo、 Δ P m) で段階的に変化させ、略最長マーク (例えば、11Tマーク) を含む複数のマーク(3T~11T)からなる光強度学習パターンを光 強度学習領域に記録するステップと、(b)記録した光強度学習パターン における複数のマークに対する再生信号の変調度を検出するステップと、 20 (c) 記録した光強度学習パターンにおける最長マークに対する再生信 号の波形歪み量を検出するステップと、(d)検出した変調度(m)と許 容上限変調度(ms)とに基づいて、許容上限変調度に対応した記録光 強度(Po_ms)を求めるステップと、(e)検出した波形歪み量(ζ) と許容波形歪み量(ζs)とに基づいて、許容波形歪み量に対応した記 25 録光強度(Po__とs)を求めるステップと、(f)許容上限変調度に対

応した記録光強度と許容波形歪み量に対応した記録光強度を比較するステップと、(g)許容上限変調度に対応した記録光強度が許容波形歪み量に対応した記録光強度以上である場合は、許容上限変調度に対応した記録光強度を上限値とし、許容波形歪み量に対応した記録光強度を下限値として、情報を記録する際の記録光強度を上限値と下限値の間に設定するステップとを含む。

5

前記の目的を達成するため、本発明に係る記録光強度学習方法の第2 の態様は、光強度学習領域(記録パワー学習領域: PCA)を有する光 学的記録媒体(光ディスク)に光ビームを照射し複数の長さのマークを 形成することにより情報を記録し、所定のマーク長 (例えば、5 T) 以 10 上のマーク形成においては、記録波形の前端部および後端部については 光強度の強い第1の記録光強度 (Ро) に設定し、記録波形の中間部に ついては第1の記録光強度以下の第2の記録光強度(Pm)に設定した 記録波形で光ビームを照射することによりマークを形成する光学的情報 記録再生装置の記録光強度を学習する方法であって、(a)第1の記録光 15 強度を一定として第2の記録光強度を所定の変化量(ΔΡm)で段階的 に変化させ、略最長マーク (例えば、11Tマーク) を含む複数のマー ク(3T~11T)からなる光強度学習パターンを光強度学習領域に記 録するステップと、(b)記録した光強度学習パターンにおける複数のマ ークに対する再生信号の変調度を検出するステップと、(c)記録した光 20 強度学習パターンにおける略最長マークに対する再生信号の波形歪み量 を検出するステップと、(d)検出した変調度(m)と許容上限変調度(m s)とに基づいて、許容上限変調度に対応した記録光強度(Pm_ms) を求めるステップと、(e)検出した波形歪み量(ζ)と目標波形歪み量 (ζt)とに基づいて、目標波形歪み量に対応した記録光強度(Pm_ 25 な t)を求めるステップと、(f)許容上限変調度に対応した記録光強度

と目標波形歪み量に対応した記録光強度を比較するステップと、(g)許容上限変調度に対応した記録光強度が目標波形歪み量に対応した記録光強度と第2の 強度以上である場合は、目標波形歪み量に対応した記録光強度を第2の 記録光強度として設定し、第1の記録光強度と設定した第2の記録光強度の比率 (Po/Pm_ζt)を最適な光強度比率として決定するステップとを含む。

図面の簡単な説明

5

15

図1は、本発明の実施の形態1に係る光学的情報記録再生装置の一構 10 成例を示すブロック図である。

図2は、本発明の実施の形態1に係る記録光強度学習方法における手順を示すフローチャートである。

図3は、正常な記録の場合における、記録パワー学習用記録データの 11T波形(a)、レーザ駆動信号波形(b)、11T記録マークの概略 形状(c)、11T記録マークの再生波形(d)を示す図である。

図4は、記録パワー比Po/Pmが一定で、記録パワーPo、Pmが ともに大きな場合における、記録パワー学習用記録データの11T波形 (a)、レーザ駆動信号波形(b)、11T記録マークの概略形状(c)、 11T記録マークの再生波形(d)を示す図である。

20 図5は、記録パワー比Po/Pmが一定で、記録パワーPo、Pmが ともに小さい場合における、記録パワー学習用記録データの11T波形 (a)、レーザ駆動信号波形(b)、11T記録マークの概略形状(c)、 11T記録マークの再生波形(d)を示す図である。

図6は、記録パワー比Po/Pmが一定で、記録パワーPo、Pmを 25 変化させた場合における、変調度m、波形歪み量 なおよび許容上限変調 度ms、許容波形歪み量 な s の関係を示すグラフである。

図7は、図6に対して、記録パターンの中間部に第1の記録パワーP o を有する中間パルスを生成した場合における、記録パワーP o と波形 歪み量 c の関係の変化を示すグラフである。

図8は、記録パターンの中間部に第1の記録パワーPoを有する中間 パルスを生成した場合における、記録パワー学習用記録データの11T 波形(a)、レーザ駆動信号波形(b)、11T記録マークの概略形状(c)、11T記録マークの再生波形(d)を示す図である。

図9は、本発明の実施の形態2に係る光学的情報記録再生装置の一構成例を示すプロック図である。

10 図10は、本発明の実施の形態2に係る記録光強度学習方法における 手順を示すフローチャートである。

15

25

図11は、記録パワー比Po/Pmが大きくて、第2の記録パワーPmが小さい場合における、記録パワー学習用記録データの11T波形(a)、レーザ駆動信号波形(b)、11T記録マークの概略形状(c)、11T記録マークの再生波形(d)を示す図である。

図12は、記録パワー比Po/Pmが小さくて、第2の記録パワーPmが大きい場合における、記録パワー学習用記録データの11T波形(a)、レーザ駆動信号波形(b)、11T記録マークの概略形状(c)、11T記録マークの再生波形(d)を示す図である。

20 図13は、第1の記録パワーPoを一定に維持して第2の記録パワー Pmを変化させた場合における、変調度m、波形歪み量 ζ および許容上 限変調度ms、目標波形歪み量 ζ t の関係を示すグラフである。

図14は、図13に対して、記録パターンの中間部に第1の記録パワーPoを有する中間パルスを生成した場合における、記録パワーPoと 波形歪み量くの関係の変化を示すグラフである。

図15は、従来の光学的情報記録再生装置の構成例を示すプロック図

である。

図16は、記録パワー学習領域を有する光ディスクの構造を模式的に示す平面図である。

図17は、従来の記録パワー学習時における記録パワーの段階的な変 5 化を示す図である。

図18は、アシンメトリ値を説明するための、適正な記録パワーで情報が記録された場合の再生波形を示す図である。

図19は、記録パワーPwと再生信号のアシンメトリ値Asとの関係を示すグラフである。

10 図20は、マルチパルス方式で高速記録を行った場合における、記録 データ波形、記録パターン波形、レーザ発光波形、記録されたマーク形 状、および再生波形を示す図である。

図21は、非マルチパルス方式で高速記録を行った場合における、記録データ波形、記録波形、その時のレーザ発光波形、記録されたマーク 15 形状、および再生波形を示す図である。

発明を実施するための最良の形態

以下、本発明の好適な実施の形態について、図面を参照しながら説明する。

20 (実施の形態1)

25

図1は、本発明の実施の形態1に係る光学的情報記録再生装置の一構成例を示すプロック図である。図1において、1は光学的記録媒体としての光ディスクで、情報を記録する記録トラック溝が形成されており、また光ディスク1の内周部には、図16に示すように、光強度学習領域としての記録パワー学習領域(PCA)22が設けられている。2は光照射手段としてのピックアップであり、光ディスク1に光ビームを照射

するレーザダイオードを搭載している。3はレーザダイオードを駆動するレーザ駆動回路、4はレーザ駆動回路3を用いてレーザダイオードの出力を制御するレーザ出力制御回路であり、レーザ駆動回路3およびレーザ出力制御回路4は光駆動手段を構成する。

5 5は記録波形制御手段としての記録パターン発生回路であり、レーザダイオードの発光波形を制御する。6は光ディスク1上に記録されている初期記録情報を読み出す初期記録情報読み込み回路である。

7は変調度検出手段としての変調度検出回路であり、再生信号の振幅から変調度(m)を検出する。8は第1の光強度算出手段としての許容 20 変調度パワー算出回路であり、変調度検出回路7により検出された変調度mと許容上限変調度(ms)とに基づいて、許容上限変調度msに対応した記録パワー(Poms)を算出する。

9は波形歪み検出手段としての波形歪み検出回路であり、略最長マーク(例えば、11Tマーク)に対する再生信号の波形歪み量(ζ)を検出する。10は第2の光強度算出手段としての許容波形歪みパワー算出回路であり、波形歪み検出回路9により検出された波形歪み量ζと許容波形歪み量(ζs)とに基づいて、許容波形歪み量ζsに対応した記録パワー(Po_ζs)を算出する。

15

11は許容光強度範囲決定手段としての許容パワー範囲決定回路であ 20 り、許容変調度パワー算出回路 8 により算出された記録パワーPo_m s と、許容波形歪みパワー算出回路 1 0 により算出された記録パワーPo_ 5 s とに基づいて、光ディスク 1 に情報を記録する最の記録パワー の範囲を決定する。

12は記録出力可変手段としての記録パワー可変回路であり、記録パ 25 ワー学習領域で記録パワー学習を行う際に、レーザ出力制御回路4に対 し記録パワーを可変設定するよう指令する。

13は最適記録光強度決定手段としての最適記録パワー決定回路であり、許容パワー範囲決定回路12により決定された記録パワー範囲や他の情報をもとに、最終的に情報を記録するための最適記録パワーを決定する。

- 5 14は切換スイッチであり、記録パワー学習を行う場合は、記録パワー可変回路12からの指令がレーザ出力制御回路4に供給されるように接点をA側に切り換え、通常の情報記録時には、最適記録パワー決定回路13からの指令がレーザ出力制御回路4に供給されるように接点をB側に切り換える。
- 10 次に、以上のように構成された光学的情報記録再生装置における記録パワー学習方法について、図1に加えて、図2を参照して説明する。図2は、本実施の形態よる記録光強度学習方法における手順を示すフローチャートである。

光学的情報記録再生装置が記録パワー学習を行う場合、まず光ディス 15 ク1上に記録されている初期記録情報である推奨記録パワーPoi、推奨 記録パワー比 ε i、推奨記録発光波形等を初期記録情報読み込み回路 6 により読み込む (S 2 0 1)。

また、初期記録情報読み込み回路 6 は、読み込んだ推奨値に基づいて、 最適な記録パワーを求めるための記録開始パワー P o、記録パワー比 ε、 20 記録パワー増分 Δ P o、記録パワー学習用記録パターン波形を、記録パ ターン発生回路 5 および記録パワー可変回路 1 2 に送り設定する (S 2 0 2)。

次に、ピックアップ 2 を光ディスク 1 の内周部に設けられた記録パワー学習領域 2 2 (図 1 6)に移動させる(S 2 0 3)。

25 次に、ステップS204の処理を以下のように行う。まず、記録パタ ーン発生回路5は、記録パワー学習用記録データとして、たとえばラン

ダムな8-16エンコードデータを受け、3T~11T(Tはクロック周期を表す)および14T長マークを記録するため、3Tおよび4Tマークについては記録パワーの強い第1の記録パワーPoで、5Tマーク長以上のマークについては前端部および後端部は記録パワーの強い第1の記録パワーPoで、中間部は第1の記録パワーPo以下の第2の記録パワーPmでレーザーダイオードを発光させるための記録パターン(光強度学習パターン)を出力する。

5

チ14を介してレーザ出力制御回路4に送る。

レーザ出力制御回路 4 は、記録パワー可変回路 1 2 からの指令に基づいて、レーザ駆動回路 3 にレーザダイオードを発光するよう指令する。そして記録パワー学習領域内の所定の領域で記録パワーPo1、Pm1 でパワー学習用記録データ記録する。その次に、記録パワーをΔPo、ΔPm増分させたPo2、Pm2で別の記録パワー学習領域にパワー学習用記録データを記録する。この操作を所定の回数、例えば6回繰り返し、記録パワー学習用記録データを記録する。以上がステップS204での処理である。

25 記録パワー学習用記録データの再生時(S205)には、変調度検出 回路7がそれぞれの記録パワーで記録したマークに対する再生信号の変

調度mを検出する(S206)。ここで、図3および図4を参照して、記録パワーと変調度との関係を説明する。

図3は、正常に記録された場合における、記録パターン発生回路5に入力される記録パワー学習用記録データの11T波形(a)、記録パターン発生回路5およびレーザ出力制御回路4からの指令を受けてレーザ駆動回路3が出力するレーザ駆動信号波形(b)、光ディスク1に記録された11T記録マークの概略形状(c)、11T記録マークの再生波形(d)を示す図である。図3から分かるように、適正な記録パワーおよび記録パワー比で記録された記録マークの変調度は正常で、記録マークによるトラック溝の劣化を起こしていない。

5

10

15

図4は、記録パワー比Po/Pmが一定で、記録パワーPo、Pmがともに大きな場合について、各波形および記録マークを示している。この場合、記録された11T記録マークの幅が太くなるため、変調度が大きくなるとともに、記録マークがトラック溝を覆いトラック溝形状を壊すようになる。

そこで、許容変調度パワー算出回路8は、記録パワーPolからPo6で記録された記録マークに対する再生信号の変調度と許容上限変調度msとに基づいて、許容上限変調度msに対応した記録パワーPo_msを算出する(S207)。

- 20 ここで、許容上限変調度msとは、光学的情報記録再生装置において、 記録された記録マークが記録過剰状態になると、図4に示すようにトラック溝形状を劣化させて、例えばトラッキングエラー信号が正常に検出 できなくなることなどが発生することを防ぐため、再生時の変調度で判 定する変調度の基準値である。
- 25 また、パワー学習用記録データの再生時 (S205)には、波形歪み 検出回路9が、たとえば11T長マークに対する再生信号の波形歪み量

なを検出する(S208)。ここで、図3および図5を参照して、記録パワーと波形歪み量なとの関係を説明する。

図3は、前述したように正常に記録された場合で、適正な記録パワー および記録パワー比で記録された記録マークの記録幅は一定であり、再 生波形の中間部も平らで波形歪みを起こしていない。

5

図5は、記録パワー比Po/Pmが一定で、記録パワーPo、Pmがともに小さい場合を示している。この場合、記録された11T記録マークの前端部および後端部に比べ中間部の記録幅が細くなり、再生波形の中間部が明側に歪んだ波形となる。

- 10 波形歪み検出回路9は、たとえば11T記録マークの再生波形の場合、 基準再生クロックでサンプルされた12個の検出値(図5のS0~S1 1)の最小値(S10)と中間部の極大値(S6)、および非マーク部の 検出値(S14)に基づいて波形歪み量くを算出する。図5においては、
- 11 T記録マークに対する再生波形の最小値はS 1 0 であり、中間部の 極大値はS 6 、非マーク部の検出値はS 1 4 であるので、波形歪み量 6 は、6 (S 6 S 1 0) / (S 1 4 S 1 0) として求められる。

許容波形歪みパワー算出回路10は、記録パワーPo1からPo6での波形歪み量と許容波形歪み量くsとに基づいて、許容波形歪み量くs に対応した記録パワーPo__くsを算出する(S209)。

- 20 ここで、許容波形歪み量くsとは、光学的情報記録再生装置において、 記録された記録マークが記録不足状態になると、図5に示すように再生 波形の中間部の振幅が減少し、最悪の場合、非マークとして検出する可 能性があり、これを防ぐため、再生時の波形歪み量で判定する波形歪み 量の基準値である。
- 25 図 6 は、記録パワー比Po/Pmが一定で、記録パワーPo、Pmを 変化させた場合における、変調度m、波形歪み量 ζ および許容上限変調

度ms、許容波形歪み量なsの関係を示すグラフである。図6において、記録パワーPoをPo1からPo6と変化させて記録した記録パワー学習用記録データの再生信号の各記録パワーでの変調度と許容上限変調度msとに基づいて、許容変調度パワー算出回路8は、許容上限変調度msに対応した記録パワーPo_msを求め、各記録パワーでの波形歪み量と許容波形歪み量なsとに基づいて、許容波形歪みパワー算出回路10は、許容波形歪み記録パワーPo_なsを求める。

5

25

許容パワー範囲決定回路11は、許容される変調度範囲としては許容上限変調度ms以下の範囲で、許容される波形歪み範囲としては許容波 形歪み量なs以下の範囲であるため(図2のS210における判断でYes)、許容記録パワー範囲を許容波形歪み量なsに対応した記録パワーPo_なs以上でかつ許容上限変調度msに対応した記録パワーPo_ ms以下の範囲に決定する(S211)。なお、本明細書での説明では省略しているが、変調度の下限値は規格書等に規定されており、もし許容 下限変調度に対応した記録パワーが許容波形歪み量なsに対応した記録パワーの_なsよりも大きな場合は、許容記録パワー範囲の下限値は、許容下限変調度に対応した記録パワーに決定される。

許容パワー範囲決定回路11で決定された許容記録パワー範囲に基づいて、最適記録パワー決定回路13は情報を記録する最適記録パワーP wを決定する(S212)。最適記録パワーPwは、許容記録パワー範囲の内、例えばジッタ値がもっとも低い記録パワーを選択することにより決定される。

最適記録パワー決定回路13で決められた最適記録パワーPwが、データ領域21(図16)に情報を記録する記録パワーとしてレーザ出力制御回路4に送られ情報が記録される。

ここで、光学的情報記録再生装置によっては、光ディスク1とピック

アップ2の特性差に起因して、許容記録パワー範囲が求められない場合が発生する。

図7は、図6と同様、記録パワー比Po/Pmが一定で、記録パワーPo、Pmを変化させた場合における、変調度m、波形歪み量な(点線)および許容上限変調度ms、許容波形歪み量なsの関係を示したグラフである。図7から分かるように、許容上限変調度msに対応した記録パワーPo_msが許容波形歪み量なsに対応した記録パワーPo_csのよりも小さくなり(図2のS210における判断でNo)、許容記録パワー範囲が決定できない。

5

25

10 このような場合、許容パワー範囲決定回路11は、記録パターン発生 回路5に対し、例えば9Tマーク長以上のマークに対しては中間部の一 部に第1の記録パワーの波形(中間パルス)を出力するように指令する (S213の判断でNoにより分岐したS214)。

図8は、11T記録パターンの中間部の一部に第1の記録パワーPo を有する中間パルスを出した場合における、記録データ波形(a)、レー ザ駆動信号(b)、記録された11T記録マークの形状(c)、11T記録マークに対する再生波形(d)を示す概略図である。図8において、 記録パターンの中間部の一部に第1の記録パワーPoを有する中間パルスを生成したことにより、記録マークの中間部の幅が太くなり、図5と 20 比較して再生信号の波形歪みが改善されることが分かる。

図7において、記録マークの中間部の一部に第1の記録パワーPoを有する中間パルスを生成したことにより、同一のPo、Pmの値で波形歪み量が少なくなる(実線)ため、許容波形歪み量くsに対応した記録パワーPo__くs1が小さくなり、許容記録パワー範囲を決定することができる。

また、この記録マークの中間部の一部に生成する第1の記録パワーを

有する中間パルスの幅を徐々に大きくする(図2のS213の判断でYesにより分岐したS215)ことにより、波形歪みを徐々に改善できる。従って、一度この中間パルスを生成しても、まだ許容記録パワー範囲が決定できない場合には、この中間パルスの幅を大きくして、再度記録パワー学習をする(S204に戻る)ことにより、許容記録パワー範囲を求めることができる。

なお、図7に点線で示したような事態が発生する可能性が極めて低い場合もある。その場合は、中間パルスを挿入するための構成(ステップ S213~ステップS215)は、必須ではない。中間パルスを挿入可 能でなくとも、実用上の支障はないからである。また、中間パルスを挿入する構成を設ける場合であっても、パルス幅を可変とする(ステップ S215)構成は、実用的には省略可能な場合もある。

また、以上のように、記録マークの中間部の一部に第1の記録パワー Poを有する中間パルスを出力することに代えて、記録パワー比Po/ Pmを変更して第2の記録パワーPmを高めることによっても、図7に 点線で示した、許容記録パワー範囲が決定できない問題を解消すること が可能である。他の条件との兼ね合いを考慮して、そのような方法を採 用すればよい。

また、以上の説明では、許容変調度パワー算出回路、波形歪みパワー 20 算出回路、許容パワー範囲決定回路、最適記録パワー決定回路等といった回路構成として説明したが、これらと同等のことを例えばマイクロコンピュータ等の演算で行わせても同様な結果になることは言うまでもない。

(実施の形態2)

5

15

25 図9は、本発明の実施の形態2に係る光学的情報記録再生装置の一構成例を示すブロック図である。なお、図9において、実施の形態1で参

照した図1と同じ部分については、同一の符号を付してその説明を省略 する。以下では主に、実施形態1との相違点について説明する。

図9において、110は第2の光強度算出手段としての目標波形歪みパワー比算出回路であり、波形歪み検出回路9により検出された再生信号の波形歪みなと目標波形歪み量なtとに基づいて、目標波形歪み量なtに対応した記録パワーPm_なtを算出する。

5

10

25

111は光強度比決定手段としての記録パワー比決定回路であり、許容変調度パワー算出回路8により算出された許容上限変調度msに対応した記録パワーPm_msと目標波形歪み量くtに対応した記録パワーPm_よtとに基づいて、記録パワー比Po/Pmよを決定する。

112は記録出力可変手段としての中間部記録パワー可変回路であり、記録パワー学習領域で記録パワー学習を行う際に、レーザ出力制御回路4に対し、所定のマーク長以上のマーク形成においては、記録波形の前端部および後端部については記録パワーの強い第1の記録パワーPoでレーザビームを照射し、中間部については第1の記録パワー以下の第2の記録パワーPmでレーザビームを照射するとともに、中間部の記録パワーPmを段階的に可変設定するようレーザ出力制御回路4に指令する。次に、以上のように構成された光学的情報記録再生装置における記録パワー学習方法について、図9に加えて、図10を参照して説明する。

20 図10は、本実施の形態よる記録光強度学習方法における手順を示すフローチャートである。

光学的情報記録再生装置が記録パワー学習を行う場合、実施の形態1と同様に、まず光ディスク1上に記録されている初期記録情報である推奨記録パワーPoi、推奨記録パワー比εi、推奨記録発光波形等を初期記録情報読み込み回路6により読み込む(S201)。

また、初期記録情報読み込み回路6は、読み込んだ推奨値に基づいて、

最適な記録パワーを求めるための第1の記録パワーPo、第2の記録パワーPm、第2の記録パワー増分ΔPm、記録パワー学習用記録パターン波形を、記録パターン発生回路5および中間部記録パワー可変回路112に送り設定する(S302)。

5 次に、ピックアップ2を光ディスク1の内周部に設けられた記録パワー学習領域22(図16)に移動させる(S203)。

次に、ステップS304の処理を以下のように行う。まず、記録パターン発生回路5は、記録パワー学習用記録データとしてたとえばランダムな8-16エンコードデータを受けて、3T~11Tおよび14T長10 マークを記録するため、3Tおよび4Tマークについては記録パワーの強い第1の記録パワーPoで、5Tマーク長以上のマークについては前端部および後端部は記録パワーの強い第1の記録パワーPoで、中間部は第1の記録パワーPo以下の第2の記録パワーPmでレーザダイオードを発光させるための記録パワー学習用記録パターンを出力する。

15 中間部記録パワー可変回路 1 1 2 は、初期記録情報読み込み回路 6 からの指令により、第 1 の記録パワーPoを一定に維持し、第 2 の記録パワーPmの初期記録パワーPm 1 や、記録パワー比 (Po/Pm)を可変して記録するための第 2 の記録パワーPm 2、Pm 3、… (Pm (i) (i=1、2、3、…)を求め、レーザ出力制御回路 4 に送り設定する。

20 レーザ出力制御回路 4 は、中間部記録パワー可変回路 1 1 2 からの指令に基づいて、記録パターンの前端部および後端部においては光強度の強い第 1 の記録パワーP o を、中間部では第 2 の記録パワーP m となるようレーザ駆動回路 3 に指令を送る。そして記録パワー学習領域内の所定の領域に、第 1 の記録パワーP o、第 2 の記録パワーP m 1 でパワー25 学習用記録データを記録する。その次に、第 1 の記録パワーP o、第 2 の記録パワーP m 1 を Δ P m 増分させた P m 2 で、記録パワー学習領域

内の別の箇所にパワー学習用記録データを記録する。この操作を所定の回数、例えば6回繰り返し、パワー学習用記録データを記録する。以上がステップS304での処理である。

パワー学習用記録データの再生時(S 2 0 5)には、実施の形態1と同様に、変調度検出回路7が、第1の記録パワーPo、複数の第2の記録パワーPm1~Pm6で記録されたマークに対する再生信号の変調度 mを検出する(S 3 0 6)。許容変調度パワー算出回路8は、複数の第2の記録パワーPm1~Pm6で記録された記録マークに対する再生信号の変調度と許容上限変調度msとに基づいて、許容上限変調度msに対応した記録パワーPm_msを算出する(S 3 0 7)。

5

10

また、パワー学習用記録データの再生時(S205)には、波形歪み検出回路9が、たとえば11T長マークに対する再生信号の波形歪み量 なを検出する(S308)。ここで、図11および図12を参照して、記録パワー比と波形歪みとの関係を説明する。

15 図11は、記録パワー比Po/Pmが大きくて、第2の記録パワーPmが小さい場合における各波形および記録マークを示している。この場合、記録された11T記録マークの前端部および後端部に比べて中間部の記録幅が細くなり、再生波形の中間部が明側に歪んだ波形となる。

図12は、記録パワー比Po/Pmが小さくて、第2の記録パワーP 20 mが大きい場合における各波形および記録マークを示している。この場合、記録された11T記録マークの前端部および後端部に比べて中間部の記録幅が太くなり、再生波形の中間部が暗側に歪んだ波形となる。

そこで、目標波形歪みパワー比算出回路 1 1 0 は、第 2 記録パワーP m 1 から P m 6 で記録された 1 1 T マークに対する再生信号の波形歪み 量と目標波形歪み量 ζ t とに基づいて、目標波形歪み量 ζ t に対応した記録パワー P m _ ζ t を算出する (図 1 0 の S 3 0 9)。

ここで、目標波形歪み量く t とは、光学的情報記録再生装置において、 記録された記録マークが記録過不足状態になると、図11および図12 に示すように、再生波形の中間部の振幅が減少した場合は、非マークと して検出する可能性が発生し、再生波形の中間部の振幅が増加しすぎる と、記録マークがトラック溝を覆いトラック溝形状を壊すようになるこ とを防ぐため、再生時の適正な波形歪み量で判定する波形歪み量の基準 値である。

5

図13は、第1の記録パワーPoを一定に維持して第2の記録パワーPmを変化させた場合における、変調度m、波形歪み量 ξ および許容上 限変調度m s、目標波形歪み量 ξ t の関係を示すグラフである。記録パワーPmをPm1からPm6と変化させて記録した記録パワー学習用記録データに対する再生信号に対して、各記録パワーでの変調度と許容上限変調度m s とに基づいて、許容変調度パワー算出回路 8 は、許容上限変調度に対応した記録パワーPm_m s を求め、各記録パワーでの波形 2 でのまると目標波形歪み量 ξ t とに基づいて、目標波形歪みパワー算出回路 1 1 0 は、目標波形歪み量 ξ t に対応した記録パワーPm_ξ t を求める。

記録パワー比決定回路 1 1 1 で決定された最適記録パワー比に基づい 25 て、最適記録パワー決定回路 1 3 は、情報を記録する際の最適記録パワー Pwを決定する。最適記録パワーPwは、最適記録パワー比ε_ζ t

を用いて、例えばアシンメトリが所望の値となる記録パワーを選択する ことにより決定される。

最適記録パワー決定回路13で決められた最適記録パワーPwが、データ領域に情報を記録する記録パワーとしてレーザ出力制御回路4に送5 られ、情報が記録される。

また、光学的情報記録再生装置によっては、光ディスク1とピックアップ2の特性差に起因して最適記録パワー比が求められない場合が発生する。

このような場合、記録パワー比決定回路16は、記録パターン発生回路5に対し、例えば9Tマーク長以上のマークに対して、中間部の一部に第1の記録パワーPoを有する波形(中間パルス)を出力するように指令する(図10のS213の判断でNoにより分岐したS214)。

- 25 また、この記録マークの中間部の一部に生成する第1の記録パワーP oを有する中間パルスの幅を徐々に大きくする(図10のS213の判

5

10

15

断でYesにより分岐したS215)ことにより、波形歪みを徐々に改善できる。したがって、一度この中間パルスを生成しても、まだ最適記録パワー比 ϵ _ ϵ tが決定できない場合には、中間パルスの幅を大きくして、再度記録パワー学習をする(図100S304に戻る)ことで、最適記録パワー比 ϵ ~ ϵ t を求めることができる。

なお、図14に点線で示したような事態が発生する可能性が極めて低い場合もある。その場合は、中間パルスを挿入するための構成(ステップS213~ステップS215)は、必須ではない。中間パルスを挿入可能でなくとも、実用上の支障はないからである。また、中間パルスを挿入する構成を設ける場合であっても、パルス幅を可変とする(ステップS215)構成は、実用的には省略可能な場合もある。

なお、以上の説明では、許容変調度パワー算出回路、目標波形歪みパワー算出回路、最適パワー比決定回路、最適記録パワー決定回路等といった回路構成として説明したが、これらと同等のことを例えばマイクロコンピュータ等の演算で行わせても同様な結果になることは言うまでもない。

産業上の利用の可能性

本発明によれば、記録パワーが大き過ぎることによるトラック溝の劣 20 化を防ぐとともに波形歪みが発生することがなく、情報記録時の記録パ ワーを最適化できるという効果が得られる。

また、目標波形歪み量に対応した記録パワー比を、記録パワーが大き 過ぎることによるトラック溝の劣化が発生しない範囲で決められること により、情報記録時の記録パワーを最適化できるという効果が得られる。

20

請求の範囲

1. 情報を複数の長さのマークにより記憶する光学的記録媒体と、 前記光学的記録媒体に光ビームを照射することによりマークを形成す 5 る光照射手段と、

前記光照射手段に対し所望の光強度で発光させる光駆動手段と、 記録するマーク長に応じて記録波形を制御する記録波形制御手段と、 前記光学的記録媒体内の光強度学習領域に所望の光強度でテスト記録 を行うよう前記光駆動手段に指令を出す記録出力可変手段と、

10 テスト記録されたマークに対する再生信号の振幅から変調度を検出す る変調度検出手段と、

テスト記録されたマークに対する再生信号の波形歪みを検出する波形 歪み検出手段と、

前記光強度学習領域に複数の光強度でテスト記録された複数のマーク 15 に対する再生信号の各変調度と許容上限変調度とに基づいて、前記光学 的記録媒体への許容上限変調度に対応した記録光強度を算出する第1の 光強度算出手段と、

前記光強度学習領域に複数の光強度でテスト記録された複数のマークに対する再生信号の各波形歪み量と許容波形歪み量とに基づいて、前記光学的記録媒体への許容波形歪み量に対応した記録光強度を算出する第2の光強度算出手段と、

前記許容上限変調度に対応した記録光強度と前記許容波形歪み量に対応した記録光強度とに基づいて、前記光学的記録媒体に情報を記録する際の光強度範囲を決定する許容光強度範囲決定手段と、

25 前記光強度範囲決定手段により決定された光強度範囲内で最適な記録 光強度を決定する最適光強度決定手段とを備えた光学的情報記録再生装 置。

5

- 2. 前記記録波形制御手段は、第1のマーク長より短いマークの記録に際しては光強度の強い第1の記録光強度を有する記録波形を出力し、前記第1のマーク長以上のマークの記録に際しては記録波形の前端部および後端部については前記第1の記録光強度を有し、記録波形の中間部については前記第1の記録光強度以下の第2の記録光強度を有する記録波形を出力する請求項1記載の光学的情報記録再生装置。
- 10 3. 前記記録出力可変手段は、前記第1の記録光強度と前記第2の 記録光強度の比率を一定に維持しつつ、前記第1および第2の記録光強 度を可変設定する請求項2記載の光学的情報記録再生装置。
- 4. 前記許容光強度範囲決定手段は、前記許容上限変調度に対応し 15 た記録光強度と前記許容波形歪み量に対応した記録光強度を比較し、

前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記許容波形歪み量に対応した記録光強度以上である場合は、前記許容上限変調度に対応した記録光強度を上限値とし、前記許容波形歪み量に対応した記録光強度を下限値として記録光強度範囲を決定し、

20 前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記許容波形歪み量に対応した記録光強度よりも小さい場合は、前記第1のマーク長よりも長い第2のマーク長以上の記録波形の中間部の一部に前記第1の光強度を有する記録波形を出力するよう前記記録波形制御手段に指令を出す請求項3記載の光学的情報記録再生装置。

25

5. 前記許容光強度範囲決定手段は、前記許容上限変調度に対応し

た光記録強度と前記許容波形歪み量に対応した記録光強度を比較し、

前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記許容波形歪み量に対応した記録光強度以上である場合は、前記許容上限変調度に対応した記録光強度を上限値とし、前記許容波形歪み量に対応した記録光強度を下限値として記録光強度範囲を決定し、

5

10

20

前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記許容波形歪み量に対応した記録光強度よりも小さい場合は、前記第1の記録光強度と前記第2の記録光強度の比率を前記第2の記録光強度を高めるよう変更した比率に変えるよう前記記録出力可変手段に指令を出す請求項3記載の光学的情報記録再生装置。

- 6. 情報を複数の長さのマークにより記憶する光学的記録媒体と、 前記光学的記録媒体に光ピームを照射することによりマークを形成する 光照射手段と、
- 15 前記光照射手段に対し所望の光強度で発光させる光駆動手段と、

記録するマーク長が第1のマーク長より短いマークの場合は光強度の強い第1の記録光強度を有する記録波形を出力し、記録するマーク長が前記第1のマーク長以上のマークの場合は、記録波形の前端部および後端部については前記第1の記録光強度を有し、記録波形の中間部については前記第1の記録光強度以下の第2の記録光強度を有する記録波形を出力する記録波形制御手段と、

前記第1の記録光強度を一定に維持し前記第2の記録光強度を可変設 定して、前記光学的記録媒体内の光強度学習領域においてテスト記録を 行うよう前記光駆動手段に指令を出す記録出力可変手段と、

25 テスト記録されたマークに対する再生信号の振幅から変調度を検出す る変調度検出手段と、

テスト記録されたマークに対する再生信号の波形歪みを検出する波形 歪み検出手段と、

前記光強度学習領域に複数の前記第2の記録光強度でテスト記録された複数のマークに対する再生信号の各変調度と許容上限変調度とに基づいて、前記光学的記録媒体への許容上限変調度に対応した記録光強度を 算出する第1の光強度算出手段と、

5

10

前記光強度学習領域に複数の前記第2の記録光強度でテスト記録された複数のマークに対する再生信号の各波形歪み量と目標波形歪み量とに基づいて、前記光学的記録媒体への目標波形歪み量に対応した記録光強度を算出する第2の光強度算出手段と、

許容上限変調度に対応した記録光強度と前記目標波形歪み量に対応した記録光強度とに基づいて、前記光学的記録媒体に情報を記録する際の記録波形の各部における記録光強度の比率を決定する光強度比率決定手段と、

- 15 前記光強度比率決定手段により決定された記録光強度比率で最適な記録光強度を決定する最適光強度決定手段とを備えた光学的情報記録再生装置。
- 7. 前記光強度比率決定手段は、前記許容上限変調度に対応した記 20 録光強度と前記目標波形歪み量に対応した記録光強度を比較し、

前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記目標波形歪み量に対応した記録光強度以上である場合は、前記目標波形歪み量に対応した記録光強度を用いて前記記録光強度の比率を決定し、

前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記目標波形歪み量に対 25 応した記録光強度よりも小さい場合は、前記第1のマーク長よりも長い 第2のマーク長以上の記録波形の中間部の一部に前記第1の記録光強度

を有する記録波形を出力するよう前記記録波形制御手段に指令を出す請求項6記載の光学的情報記録再生装置。

- 8. 光強度学習領域を有する光学的記録媒体に光ビームを照射し複数の長さのマークを形成することにより情報を記録し、所定のマーク長以上のマーク形成においては、記録波形の前端部および後端部については光強度の強い第1の記録光強度に設定し、記録波形の中間部については前記第1の記録光強度以下の第2の記録光強度に設定した記録波形で光ビームを照射することによりマークを形成する光学的情報記録再生装10 置の記録光強度を学習する方法であって、
 - (a)前記第1の記録光強度と前記第2の記録光強度の比率を一定に保ちつつ、前記第1の記録光強度および前記第2の記録光強度をそれぞれ所定の変化量で段階的に変化させ、略最長マークを含む複数のマークからなる光強度学習パターンを前記光強度学習領域に記録するステップと、

15

- (b) 記録した前記光強度学習パターンにおける複数のマークに対する再生信号の変調度を検出するステップと、
- (c) 記録した前記光強度学習パターンにおける前記略最長マークに 対する再生信号の波形歪み量を検出するステップと、
- 20 (d)検出した前記変調度と許容上限変調度とに基づいて、許容上限 変調度に対応した記録光強度を求めるステップと、
 - (e)検出した前記波形歪み量と許容波形歪み量とに基づいて、許容 歪み量に対応した記録光強度を求めるステップと、
- (f)前記許容上限変調度に対応した記録光強度と前記許容波形歪み 25 量に対応した記録光強度を比較するステップと、
 - (g) 前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記許容波形歪み

量に対応した記録光強度以上である場合は、前記許容上限変調度に対応 した記録光強度を上限値とし、前記許容波形歪み量に対応した記録光強 度を下限値として、情報を記録する際の記録光強度を前記上限値と前記 下限値の間に設定するステップとを備えた記録光強度学習方法。

5

10

15

- 9. (h)前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記許容波 形歪み量に対応した記録光強度よりも小さい場合でかつ前記記録波形の 中間部が前記第2の記録光強度に設定されている場合は、前記中間部の 一部を前記第1の記録光強度に設定するステップを更に備えた請求項8 記載の記録光強度学習方法。
- 10. (i) 前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記許容波形歪み量に対応した記録光強度よりも小さい場合でかつ前記記録波形の中間部の一部が前記第1の記録光強度に設定されている場合は、前記中間部の一部を時間的に長くするステップを更に備えた請求項9記載の記録光強度学習方法。
- 11. 光強度学習領域を有する光学的記録媒体に光ビームを照射し複数の長さのマークを形成することにより情報を記録し、所定のマーク 長以上のマーク形成においては、記録波形の前端部および後端部については光強度の強い第1の記録光強度に設定し、記録波形の中間部については前記第1の記録光強度以下の第2の記録光強度に設定した記録波形で光ピームを照射することによりマークを形成する光学的情報記録再生装置の記録光強度を学習する方法であって、
- 25 (a) 前記第1の記録光強度を一定として前記第2の記録光強度を所 定の変化量で段階的に変化させ、略最長マークを含む複数のマークから

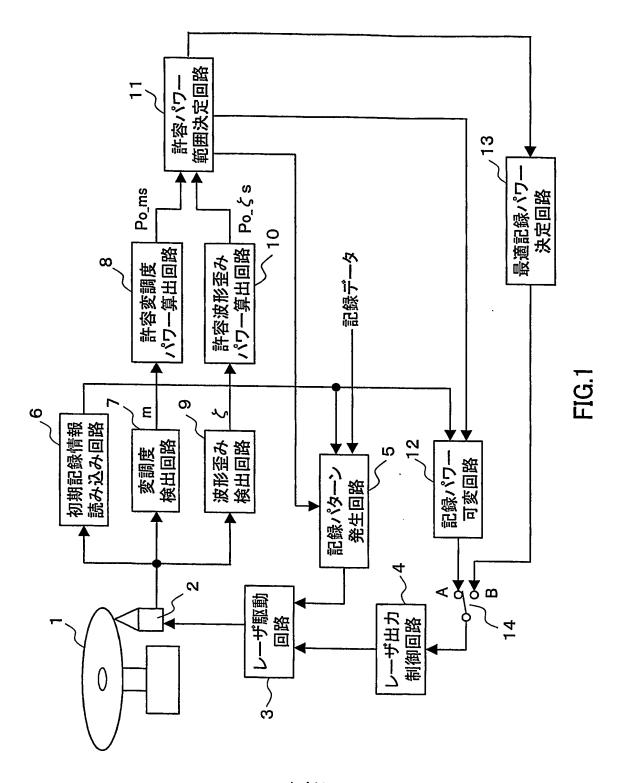
なる光強度学習パターンを前記光強度学習領域に記録するステップと、

- (b) 記録した前記光強度学習パターンにおける複数のマークに対す る再生信号の変調度を検出するステップと、
- (c) 記録した前記光強度学習パターンにおける前記略最長マークに 対する再生信号の波形歪み量を検出するステップと、
 - (d)検出した前記変調度と許容上限変調度とに基づいて、許容上限 変調度に対応した記録光強度を求めるステップと、
 - (e)検出した前記波形歪み量と目標波形歪み量とに基づいて、目標 波形歪み量に対応した記録光強度を求めるステップと、
- 10 (f)前記許容上限変調度に対応した記録光強度と前記目標波形歪み 量に対応した記録光強度を比較するステップと、
 - (g)前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記目標波形歪み量に対応した記録光強度以上である場合は、前記目標波形歪み量に対応した記録光強度を第2の記録光強度として設定し、前記第1の記録光強度と設定した前記第2の記録光強度の比率を最適な光強度比率として決定するステップとを備えた記録光強度学習方法。

15

- 12. (h) 前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記目標 波形歪み量に対応した記録光強度よりも小さい場合でかつ前記記録波形 20 の中間部が前記第2の記録光強度に設定されている場合は、前記中間部 の一部を前記第1の記録光強度に設定するステップを更に備えた請求項 10記載の記録光強度学習方法。
- 13. (i)前記許容上限変調度に対応した記録光強度が前記目標 25 波形歪み量に対応した記録光強度よりも小さい場合でかつ前記記録波形 の中間部の一部が前記第1の記録光強度に設定されている場合は、前記

中間部の一部を時間的に長くするステップを更に備えた請求項12記載の記録光強度学習方法。



1/17

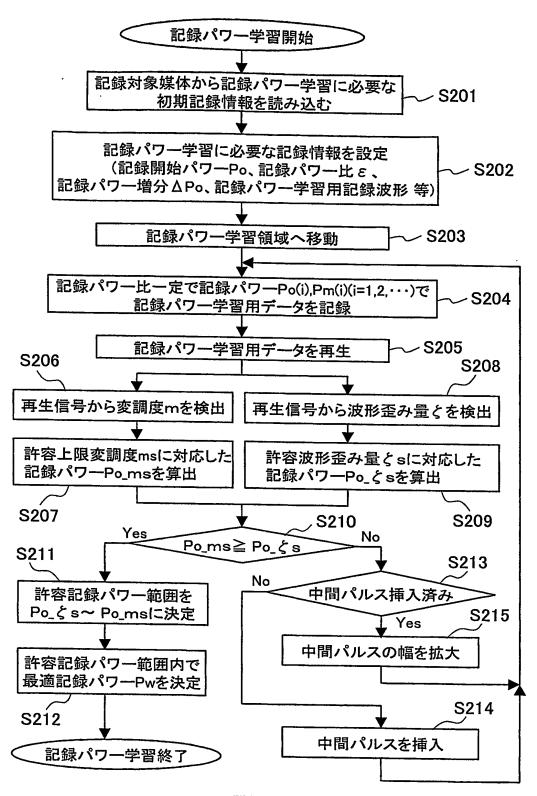


FIG.2

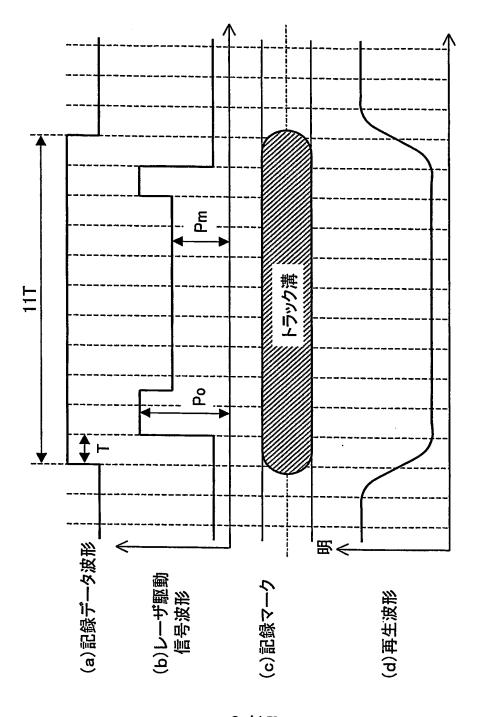


FIG.3

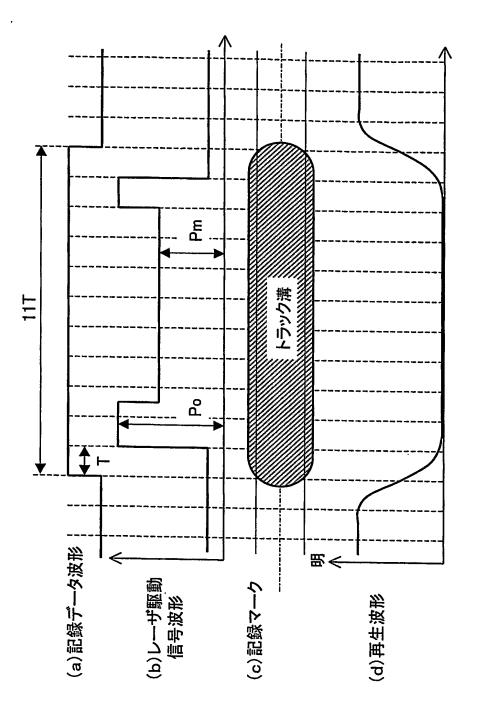
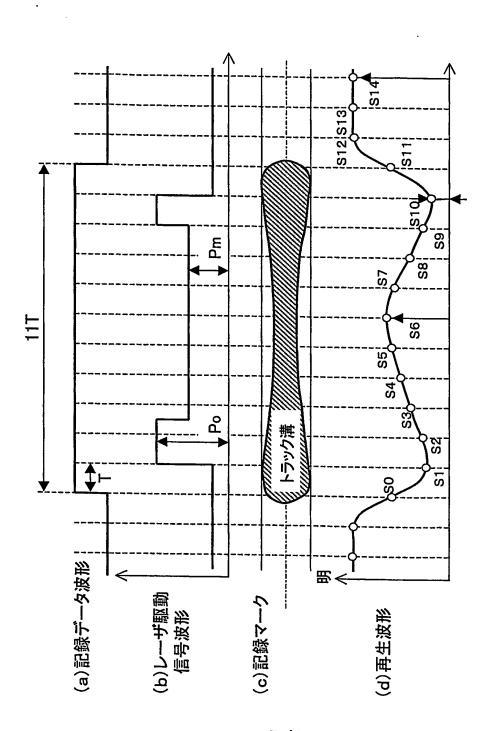


FIG.4





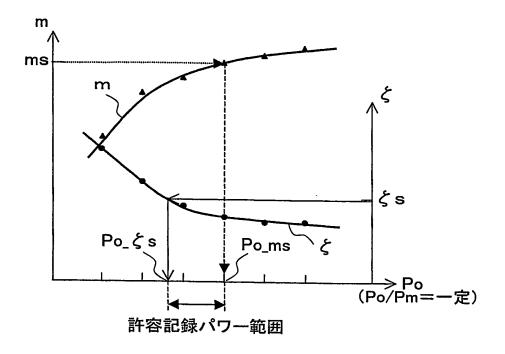


FIG.6

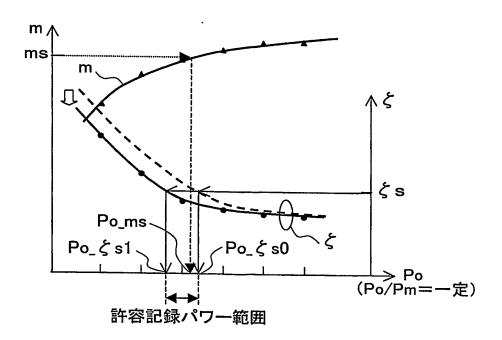


FIG.7

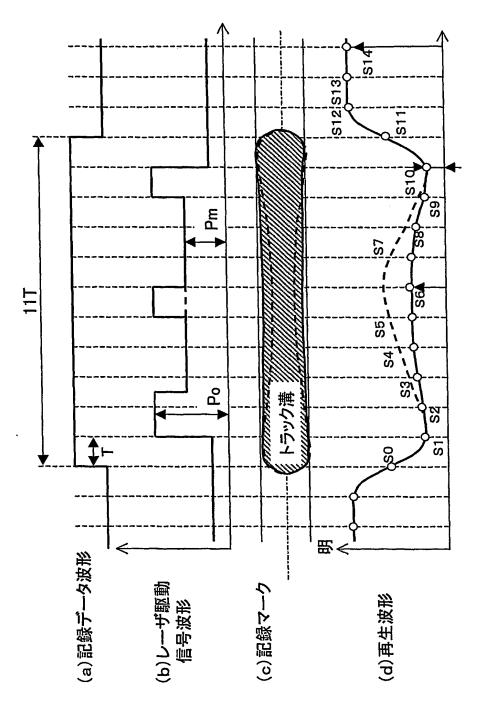
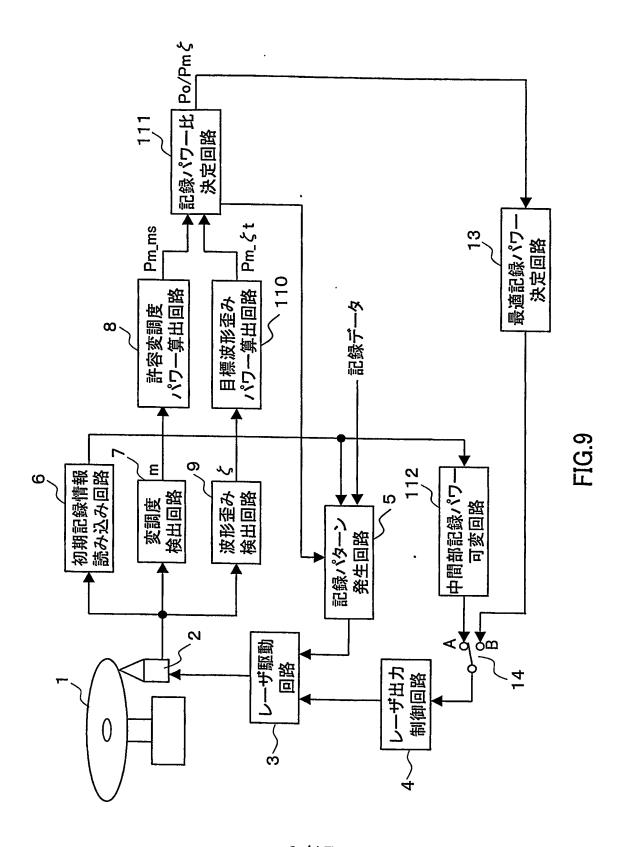


FIG.8



8/17

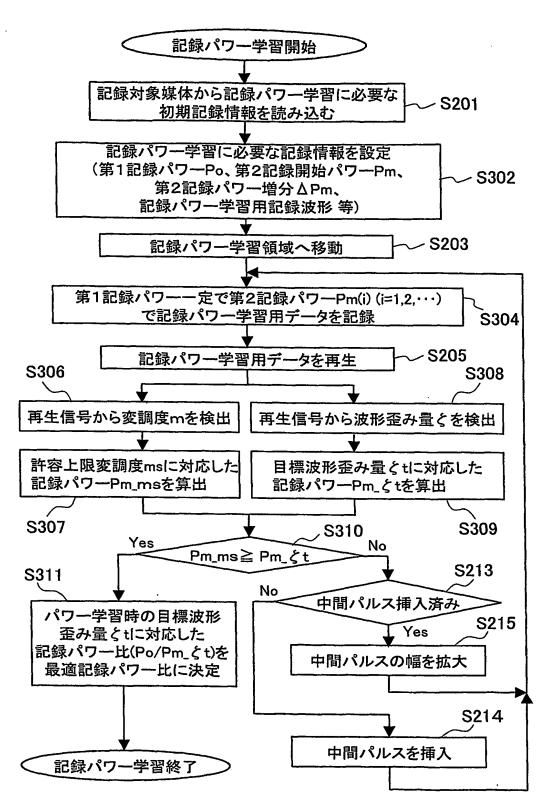
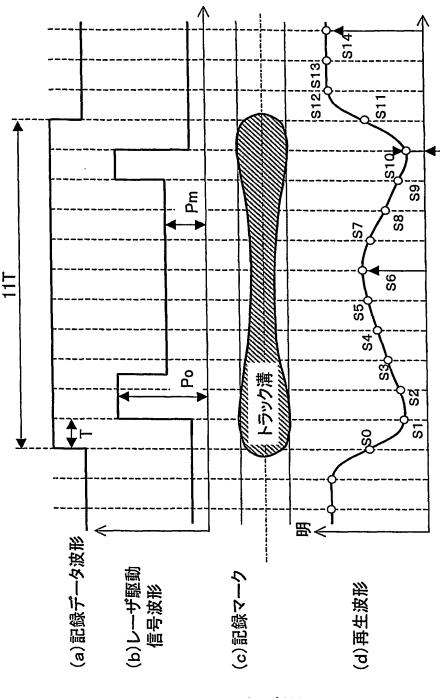


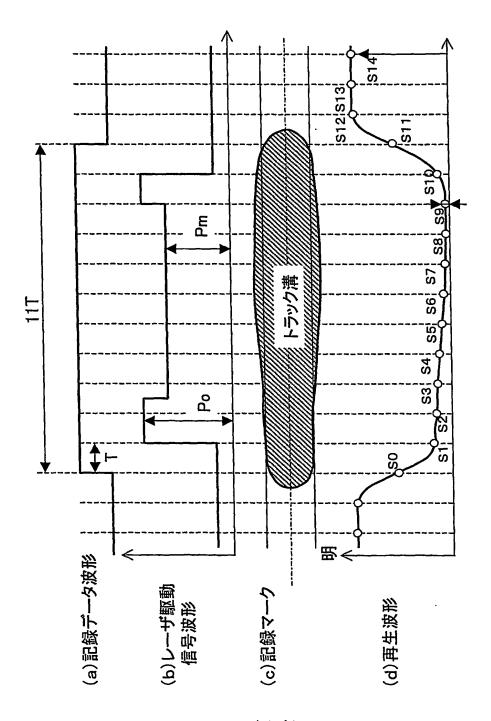
FIG.10 9/17





10/17





11/17

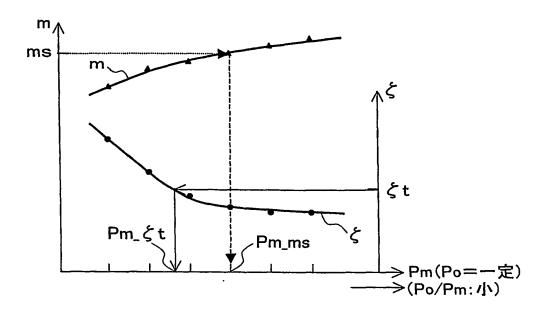


FIG.13

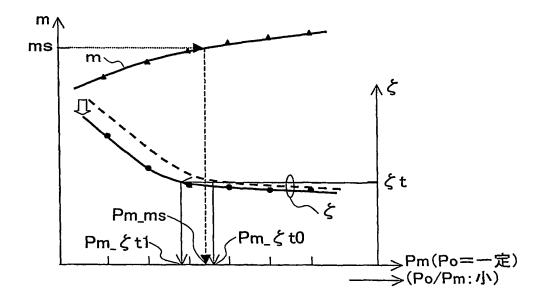
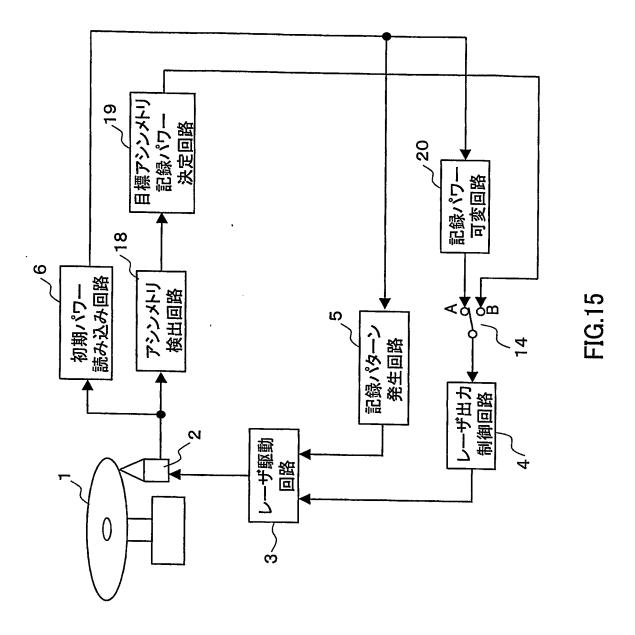


FIG.14



13/17

WO 2005/008645 PCT/JP2004/009042

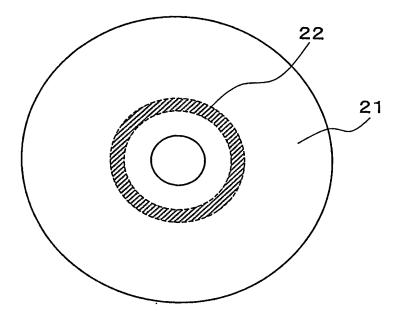


FIG.16

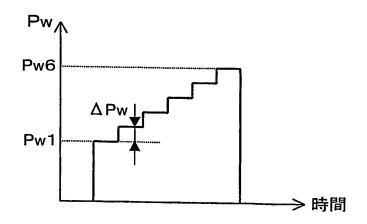


FIG.17

WO 2005/008645 PCT/JP2004/009042

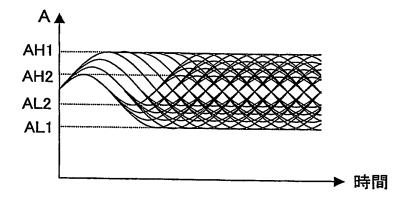


FIG.18

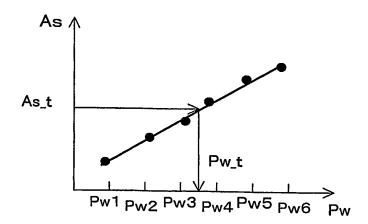
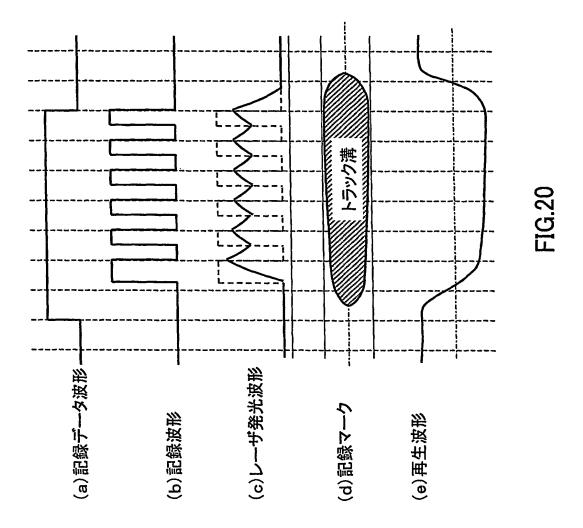
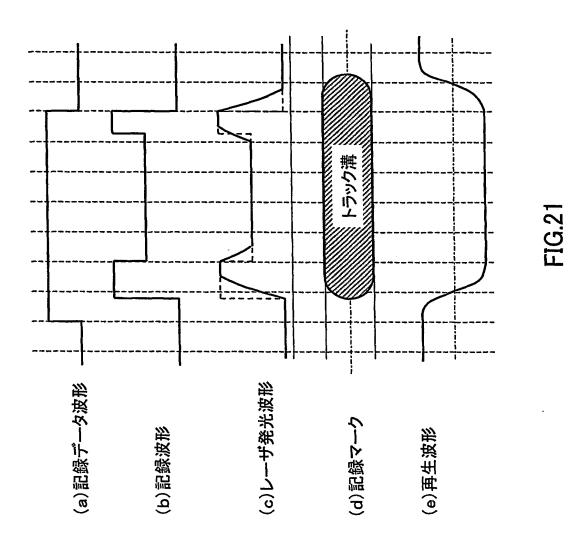


FIG.19





INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2004/009042 CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl7 G11B7/0045, 7/125 According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC FIELDS SEARCHED Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) Int.Cl⁷ G11B7/0045, 7/125 Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2004 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2004 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2004 Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used) C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT Category* Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages Relevant to claim No. JP 2001-307326 A (Teac Corp.), Α 1-13 02 November, 2001 (02.11.01), Full text; Figs. 1 to 8 & US 2001/33534 A1 JP 2002-100045 A (Pioneer Electronic Corp.); Α 1-13 05 April, 2002 (05.04.02), Full text: Figs. 1 to 13 & EP 1197959 A3 & US 2002/36963 A1 JP 2003-173560 A (Matsushita Electric A 1-13 Industrial Co., Ltd.), 20 June, 2003 (20.06.03), Full text; Figs. 1 to 13 (Family: none) Further documents are listed in the continuation of Box C. See patent family annex. Special categories of cited documents: later document published after the international filing date or priority "A" document defining the general state of the art which is not considered date and not in conflict with the application but cited to understand to be of particular relevance the principle or theory underlying the invention "E" earlier application or patent but published on or after the international document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive filing date document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other step when the document is taken alone document of particular relevance; the claimed invention cannot be special reason (as specified) considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means document published prior to the international filing date but later than being obvious to a person skilled in the art the priority date claimed document member of the same patent family Date of the actual completion of the international search Date of mailing of the international search report 10 November, 2004 (10.11.04) 30 November, 2004 (30.11.04) Name and mailing address of the ISA/ Authorized officer Japanese Patent Office Telephone No. Form PCT/ISA/210 (second sheet) (January 2004)

A. 発明の履	はする分野の分類(国際特許分類(IPC))				
Int. C	G11B 7/0045 , 7/	125			
B. 調査を行った分野					
調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))					
Int. C	Cl' G11B 7/0045 , 7/	/125			
			•		
最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの					
日本国実用	新案公報 1922-1996年		•		
日本国公開実用新案公報 1971-2004年 日本国登録実用新案公報 1994-2004年					
日本国実用	新案登録公報 1996-2004年				
国際調査で使用	目した電子データベース (データベースの名称、	調査に使用した用語)			
	V V AVAM	では、日本では、日本では、「日本では、「日本では、「日本では、」			
引用文献の	し、日はく ソストの 人田人	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	関連する		
カテゴリー*	Title Act His Millian Syle 7 のと		関連する 請求の範囲の番号		
A	JP 2001-307326 A		$1 - 1 \ 3$		
	2001.11.02	· · · · - /			
	全文, 図1-8				
	& US 2001/33534	A 1			
A	JP 2002-100045 A	(パイナーア姓士 今払)			
	$\begin{bmatrix} 1 & 2002 - 100045 & A \\ 2002 & 04.05 \end{bmatrix}$	い ゴ ね 一 / (休八) 云(仁)	1-13		
	全文, 図1-13				
	& EP 1197959 A3	·			
	& US 2002/36963	A 1			
○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○ ○					
		□ パテントファミリーに関する別	献を容脱。 		
	* 引用文献のカテゴリー の日の後に公表された文献				
「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であってもの 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論					
「L」国際山嶼日前の山嶼または特許であるが、国際出願日 の理解のために引用するもの					
以後に公表されたもの「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで			当該文献のみで発明		
「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の			えられるもの 当該女部レ44の1♡		
文献(理由を付す) 上の文献との、当業者にとって自			自明である組合せに		
「P」国際出	「O」ロ頭による開示、使用、展示等に言及する文献 よって進歩性がないと考えられるもの 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願 「&」同一パテントファミリー文献				
国際調査を完了した日 10.11.2004 国際調査報告の発送日 30.11,2004					
	の名称及びあて先	特許庁審査官(権限のある職員)	5D 9368		
日本国特許庁 (ISA/JP) 郵便番号100-8915		五貫 昭一	[32]3368		
	東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 電話番号 03-3581-1101 内線 355				
			炒級 3550		

C(続き).	(続き). 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号	
A	JP 2003-173560 A (松下電器産業株式会社) 2003.06.20 全文,図1-13 (ファミリーなし)	1-13	